

Существование ненулевых периодических решений нелинейных систем дифференциальных уравнений, зависящих от параметра

© 2014 Бакулина Юлия Евгеньевна

кандидат физико-математических наук, доцент

© 2014 Казаков Владислав Владимирович

заместитель директора

© 2014 Чехов Антон Павлович

заместитель декана

Рязанский филиал Московского государственного университета
путей сообщения (МИИТ)
390013, г. Рязань, ул. Семинарская, д. 44/3
E-mail: oet2004@yandex.ru

Исследуется проблема существования ненулевых периодических решений нелинейных систем дифференциальных уравнений, зависящих от параметра. Предложенный метод может быть использован для предварительного анализа оптимального распределения запасов.

Ключевые слова: дифференциальные уравнения, зависящие от параметра; нелинейные системы; ненулевые периодические решения.

Нами исследуется проблема существования ненулевых периодических решений нелинейных систем дифференциальных уравнений, зависящих от параметра. Доказаны теоремы существования и отсутствия периодических решений в достаточно малой окрестности нулевого решения.

Рассмотрим систему уравнений вида

$$\frac{dy}{ds} = L(s)y + f_k(s, y, \lambda), \quad (1)$$

в которой λ -параметр, $\lambda \in E_m$, $y \in E_n$, $|y| = \max_i \{|y_i|\}$,

$s \in [o, w]$, $w > o$, $L(s) - n \cdot n$ матрица, $\|L\| = \sup_{|s| \leq 1} |Ls|$,

$f_k(s, y, \lambda)$ - однородная вектор-функция порядка $k (k \geq 2)$ относительно s, y, λ . E_s - s -мерное действительное векторное пространство.

Введем следующие обозначения:

$$D(\delta_o) = \{(s, y, \lambda) : s \in [o, w], y \in E_n : |y| \leq \delta_o; \lambda \in E_m : |\lambda| \leq \delta_o\},$$

$$W(\delta_o) = \{\alpha \in E_n : |\alpha| \leq \delta_o\}, \Lambda(\delta_o) = \{\lambda \in E_m : |\lambda| \leq \delta_o\}.$$

Предположим, что на множестве $D(\delta_o)$ матрица $L(s)$ и вектор-функции $f_k(s, y, \lambda)$ определены и непрерывны,

$$L(s+w) = L(s), f_k(s+w, y, \lambda) = f_k(s, y, \lambda), f(s, o, \lambda) \equiv 0.$$

Из определения системы (1) следует, что система (1) удовлетворяет условиям существования, единственности и непрерывной зависимости от начальных условий и параметра.

Непосредственно вычислением устанавливаем, что $y \equiv 0$ - решение системы (1).

Следовательно, существует такое число $\delta \in (o, \delta_o]$, что при любых $(\alpha, \lambda) \in W(\delta) \times \Lambda(\delta)$ система (1) имеет решение $y(s, \alpha, \lambda), y(o, \alpha, \lambda) = \alpha$, определенное на сегменте $[o, w]$, непрерывное и удовлетворяющее неравенству $|y(s, \alpha, \lambda)| \leq \delta_o$ на множестве $[o, w] \times W(\delta) \times \Lambda(\delta)$.

Если $f_k(s, y, \lambda) \equiv 0$, то система (1) становится однородной:

$$\frac{dy}{ds} = L(s) \cdot y. \quad (2)$$

Пусть $Y(s)$ - фундаментальная матрица системы (2), тогда решение системы (1) можно записать в виде:

$$y(s, \alpha, \lambda) = Y(s) \cdot \alpha + Y(s) \cdot \int_0^s Y^{-1}(\xi) f_k(\xi, \alpha, \lambda) d\xi.$$

Пусть $y(s, \alpha, \lambda), y(0, \alpha, \lambda) = \alpha$ - решение системы (1), $\alpha \in W(\delta)$, $\lambda \in \Lambda(\delta)$. Рассмотрим систему вида

$$\hat{z} = L(s) \cdot z + f_k(s, y(s, \alpha, \lambda), \lambda), \quad (3)$$

где $y(s, \alpha, \lambda)$ - известная функция.

Теорема 1. Решение $y(s, \alpha, \lambda) = \alpha$ системы (1) является решением системы (3), и решение

$z(s), z(0) = \alpha$ системы (3) является решением системы (1), $z(s) = y(s, \alpha, \lambda)$.

Доказательство. В систему (3) подставим $y = (s, \alpha, \lambda)$, получим

$$\dot{y}(s, \alpha, \lambda) = L(s) \cdot y(s, \alpha, \lambda) + f_k(s, y(s, \alpha, \lambda), \lambda).$$

Равенство справедливо, так как $y(s, \alpha, \lambda)$ - решение системы (1).

Пусть теперь $z(s), z(0) = \alpha$ - решение системы (3). Следовательно, система (3) имеет два решения $y(s, \alpha, \lambda)$ и $z(s)$, удовлетворяющих одним начальным условиям.

Так как система (3) удовлетворяет условию существования, единственности и непрерывной зависимости решения от начальных данных и параметра, то $z(s) = y(s, \alpha, \lambda) \forall s \in [0, w]$. Теорема доказана.

Далее будем рассматривать систему (3), а решения будем получать для системы (1).

Тогда решение системы (1) имеет вид

$$y(s, \alpha, \lambda) = Y(s)\alpha + Y(s) \cdot \int_0^s Y^{-1}(\xi) \cdot f_k(\xi, y(\xi, \alpha, \lambda), \lambda) d\xi.$$

Теорема 2. Пусть $L(s), f_k(s, y, \lambda)$ определены и непрерывны на множестве $D(\delta_0)$ и

$\lim_{y \rightarrow 0} \frac{f_k(s, y, \lambda)}{|y|} = 0$ равномерно относительно

$(s, \lambda) \in [0; w] \times \Lambda(\delta_0)$. Тогда решение системы (1)

$y(s, \alpha, \lambda), y(0, \alpha, \lambda) = \alpha$ представлено в виде

$y(s, \alpha, \lambda) = Y(s) \cdot \alpha + o(|\alpha|)$, где $Y(s)$ - фундаментальная матрица для системы (2), $Y(0) = E$.

Доказательство.

По теореме 1 $y(s, \alpha, \lambda), y(0, \alpha, \lambda) = \alpha$ есть решение системы (3). То есть

$$y(s, \alpha, \lambda) = Y(s) \cdot \alpha + Y(s) \cdot \int_0^s Y^{-1}(\xi) f_k(\xi, y(\xi, \alpha, \lambda), \lambda) d\xi.$$

Убедимся, что $\lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{1}{|\alpha|} Y(s) \int_0^s Y^{-1}(\xi) f_k(\xi, y(\xi, \alpha, \lambda), \lambda) d\xi = 0$

равномерно относительно $(s, \lambda) \in [0; w] \times \Lambda(s)$. Заме-

тим, что по условию теоремы $\lim_{y \rightarrow 0} \frac{f_k(s, y, \lambda)}{|y|} = 0$.

Это означает, что $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta_1 \in (0; \delta]$:

$$: \forall y (|y| < \delta_1) \left| \frac{f_k(s, y, \lambda)}{|y|} \right| \leq \varepsilon \Rightarrow |f_k(s, y, \lambda)| < \varepsilon \cdot |y|.$$

Из того, что $y(s, \alpha, \lambda), y(0, \alpha, \lambda) = \alpha$ - решение системы (1), следует:

$$\forall s \in [0; w] \hat{y}(s, \alpha, \lambda) = L(s) \cdot y(s, \alpha, \lambda) + f_k(s, y(s, \alpha, \lambda), \lambda),$$

$$\int_0^s \hat{y}(s, \alpha, \lambda) d\xi = L(s) \cdot y(s, \alpha, \lambda) + f_k(s, y(s, \alpha, \lambda), \lambda),$$

$$\int_0^s \hat{y}(\xi, \alpha, \lambda) d\xi = \int_0^s (L(\xi) y(\xi, \alpha, \lambda) + f_k(\xi, y(\xi, \alpha, \lambda), \lambda)) d\xi,$$

$$\int_0^s \hat{y}(\xi, \alpha, \lambda) d\xi = y(\xi, \alpha, \lambda) \Big|_0^s = y(s, \alpha, \lambda) - y(0, \alpha, \lambda) = \\ = y(s, \alpha, \lambda) - \alpha.$$

Следовательно:

$$y(s, \alpha, \lambda) = \alpha + \int_0^s (L(\xi) \cdot y(\xi, \alpha, \lambda) + f_k(\xi, y(\xi, \alpha, \lambda), \lambda)) d\xi.$$

Учитывая, что $\|L(\cdot)\|$ - норма матрицы $L(s)$ и $|f_k(s, y, \lambda)| < \varepsilon |y|$, получим

$$|y(s, \alpha, \lambda)| \leq |\alpha| + \int_0^s (\|L(\cdot)\| \cdot |y(\xi, \alpha, \lambda)| + \varepsilon \cdot |y(\xi, \alpha, \lambda)|) d\xi,$$

$$|y(s, \alpha, \lambda)| \leq |\alpha| + \int_0^s (\|L(\cdot)\| + \varepsilon) \cdot |y(\xi, \alpha, \lambda)| d\xi.$$

По лемме Гронуолла - Беллмана¹ получаем

$$|y(s, \alpha, \lambda)| \leq |\alpha| \cdot \exp\left(\int_0^s (\|L(\cdot)\| + \varepsilon) d\xi\right),$$

$$|y(s, \alpha, \lambda)| \leq |\alpha| \cdot \exp((\|L(\cdot)\| + \varepsilon) \cdot w).$$

Следовательно, имеем

$\lim_{\alpha \rightarrow 0} y(s, \alpha, \lambda) = 0$ равномерно относительно

$(s, \lambda) \in [0; w] \cdot \Lambda(\alpha)$, $\frac{|y(s, \alpha, \lambda)|}{|\alpha|} \leq \exp((\|L(\cdot)\| + \varepsilon) \cdot w)$ - ог-

раничено на множестве $[0; w] \cdot W(\delta_1) \cdot \Lambda(\delta_1)$. Убедимся, что при $\forall \alpha \neq 0$ на множестве $[0; w] \cdot W(s) \cdot \Lambda(\delta)$.

Пусть $\exists s^* \in [0; w]$, при котором $y(s^*, \alpha, \lambda) = 0$. Это означает, что $y(s, \alpha, \lambda)$ - решение системы (1), которое удовлетворяет начальному условию $y(0, \alpha, \lambda) = \alpha$.

Следовательно, существует два решения $y(s, \alpha, \lambda)$ и $y \equiv 0$, удовлетворяющих одному начальному условию. В силу теоремы существования, единственности и непрерывной зависимости решения от начальных данных и параметра

решения должны совпадать. Это противоречит тому, что $y(0, \alpha, \lambda) = \alpha$, где $\alpha \neq 0$.

Следовательно, $\forall s \in [0; w], \forall \alpha \in W(\delta_0)$ и $\forall \lambda \in \Lambda(\delta)$ $y(s, \alpha, \lambda) \neq 0$.

Так как $\lim_{y \rightarrow 0} \frac{f_k(s, y, \lambda)}{|y|} = 0$, то $\lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{f_k(s, y(s, \alpha, \lambda), \lambda)}{|\alpha|} =$
 $= \lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{f_k(s, y(s, \alpha, \lambda), \lambda) \cdot |y(s, \alpha, \lambda)|}{|y(s, \alpha, \lambda)| \cdot |\alpha|} = 0$ равномерно от-

носительно $(s, \lambda) \in [0, w] \times \Lambda(\delta^*)$. Фундаментальная матрица $Y(s)$ ограничена, $Y^{-1}(s)$ ограничена, следовательно, нормы $\|Y(\cdot)\|$, $\|Y^{-1}(\cdot)\|$ существуют. Можно выбрать $K > 0$ так, что $\|Y(\cdot)\| \leq K$ и $\|Y^{-1}(\cdot)\| \leq K$.

Тогда из того, что $\lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{f_k(s, y(s, \alpha, \lambda), \lambda)}{|\alpha|} = 0$, следует, что $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta \in (0; \delta^*)$: при $\forall \alpha \in W(\delta)$

$$\frac{|f_k(s, y(s, \alpha, \lambda), \lambda)|}{|\alpha|} < \frac{\varepsilon}{K^2 \cdot w}.$$

Введем обозначение: $\gamma = (\alpha, \lambda)$.

$$\frac{1}{|\gamma|} |Y(s) \cdot \int_0^s Y^{-1}(\xi) f_k(\xi, \alpha, \lambda), \lambda) d\xi| \leq \|Y(\cdot)\| \cdot \|Y^{-1}(\cdot)\| \times$$

$$\times \int_0^w \frac{|f_k(\xi, y(\xi, \alpha, \lambda), \lambda)| \cdot |\alpha|}{|\alpha| |\gamma|} d\xi \leq \frac{K^2 \cdot \varepsilon \cdot w}{K^2 \cdot w} < \varepsilon.$$

Следовательно, $\lim_{\gamma \rightarrow 0} \frac{1}{|\gamma|} \cdot \int_0^s Y^{-1}(\xi) f_k(\xi, y(\xi, \alpha, \lambda), \lambda) d\xi = 0$ равномерно относительно $(s, \lambda) \in [0, w] \cdot \Lambda(\delta)$ и $y(s, \gamma) = Y(s) \cdot \alpha + 0(|\gamma|)$.

Теорема доказана.

Следовательно, решение системы (1) можно записать в виде $y(s, \gamma, \lambda) = Y(s) \cdot \alpha + Y(s) \cdot \int_0^s Y^{-1}(\xi) \times$
 $\times f_k(\xi, Y(\xi) \alpha, \lambda) d\xi + 0(|\gamma|^k)$. Отсюда при $s = w$ получим $y(w, \gamma) = Y(w) \cdot \alpha + F_k(\gamma) + 0(|\gamma|^k)$,

где $F_k(\gamma) = Y(w) \cdot \int_0^w Y^{-1}(\xi) f_k(\xi, Y(\xi) \cdot \alpha, \lambda) d\xi$.

Найдем периодическое решение для системы (1):

$$y(w, \gamma) = Y(w) \cdot \alpha + F_k(\gamma) + 0(|\gamma|^k) = \alpha,$$

$$(Y(w) - E) \cdot F_k(\gamma) + 0(|\gamma|^k) = 0.$$

Таким образом, для того чтобы $y(s, \gamma)$ было ненулевым w -периодическим решением системы (1), необходимо и достаточно, чтобы существовал вектор $\gamma (\alpha \neq 0)$, удовлетворяющий равенству:

$$L \alpha + F_k(\gamma) + 0(|\gamma|^k) = 0, \text{ в котором } L = Y(w) - E. (4)$$

Матрица L особая, в противном случае решение может быть только нулевым. Пусть $\text{rang} L = p$, где $0 < p < n$.

С помощью элементарных преобразований матрицу L приведем к виду $L = (L_1, \bar{L}_1)$, где L_1 - матрица размерности $(p \times n)$, \bar{L}_1 - нулевая матрица размерности $((n-p) \cdot n)$.

Тогда, полагая $F_k(\gamma) = \text{colon}(F_k(\gamma), F_k(\gamma))$, $F_k(\gamma)$, $F_k(\gamma)$ - вектор - функции k -го порядка, $K > 1$, систему (4) представим в виде

$$L_1 \alpha + \bar{F}_k(\gamma) + o_1(|\gamma|^k) = 0,$$

$$\bar{\bar{F}}_k(\gamma) + o_2(|\gamma|^k) = 0, (5)$$

где $L_1 - p \times n$ - матрица, $\text{rang} L_1 = P$, при любом

$$i \in \{1, 2\} \lim_{\gamma \rightarrow 0} \frac{o_i(|\gamma|^k)}{|\gamma|^k} = 0.$$

Систему (5) заменой переменных $\gamma = \rho \cdot l, \rho > 0, (\alpha_i = \rho \cdot l_i, i = \overline{1, \dots, n}, \lambda_j = \rho \cdot l_j, j = \overline{1, \dots, m})$, $l \in E_{n+m}, |l| \leq \Delta, \Delta > 1$ - некоторое число можно свести к системе

$$L_2 l + \rho^{k-1} \bar{\bar{F}}_k(l) + O_1(\rho, |l|) = 0,$$

$$\bar{\bar{F}}_k(l) + O_2(\rho, |l|) = 0, (6)$$

в которой $L_2 = (L_1, \bar{L}_1)$, где $\bar{\bar{L}}_1$ - нулевая матрица размерности $(p \times m)$.

Теорема 3. Если при любом $l (|l| = 1) \text{colon}(L_2 l, \bar{\bar{F}}_k(l)) \neq 0$, то существует окрестность точки $\gamma = 0$, в которой нет ненулевых решений системы (6)².

Доказательство. Из непрерывности функции $|\text{colon}(L_2 l, \overline{F_{k+1}}(l))|$ на множестве $\{l: |l|=1\}$ следует существование числа $m > 0$, удовлетворяющего неравенству $|\text{colon}(L_2 l, \overline{F_k}(l))| \geq m$ при любом $l(|l|=1)$. Из того, что

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} (\rho^{k-1} \overline{F_k}(l) + O_1(\rho, |l|)) = 0, \lim_{\rho \rightarrow 0} O_2(\rho, |l|) = 0$$

равномерно относительно $l(|l|=1)$, следует существование числа $\rho^* > 0$, такого, что

$$|\rho^{k-1} \overline{F_k}(l) + O_1(\rho, |l|)| < m/3, |O_2(\rho, |l|)| < m/3$$

при любом $\rho \in (0, \rho^*]$. Следовательно, при любом

$$\gamma \in \{\gamma: \gamma = \rho l, \rho \in (0, \rho^*], |l|=1\} |\text{colon}(L_2 l, \overline{F_k}(l))| +$$

$$+ \text{colon}(\rho^{k-1} \overline{F_k}(l), 0) + \text{colon}(O_1(\rho, |l|), O_2(\rho, |l|)) \geq m/3.$$

Теорема доказана.

Пусть существует точка $l^*(|l^*|+1)$, удовлетворяющая равенству

$$\text{colon}(L_2 l^*, \overline{F_k}(l^*)) = 0.$$

Тогда систему (6) можно записать как

$$L_2 v + O^*(\rho, |l|) = 0,$$

$$D(l^*)v + \sum_{c=2}^k P_i(l^*, v) + O^{**}(\rho, |l|) = 0, \quad (7)$$

где $v = l - l^*, D(l^*)$ - значение матрицы Якоби вектор-функции $\overline{F_k}(l)$ в точке l^* , $P_i(l^*, v)$ - вектор-форма порядка i относительно v ,

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} O^*(\rho, |l|) = \lim_{\rho \rightarrow 0} O^{**}(\rho, |l|) = 0$$

равномерно относительно $l(|l| \leq \Delta)$.

Теорема 4. Если $\text{rang colon}(L_2, D(l^*)) = n$, $l_\alpha^* \neq 0$, то существует окрестность точки $\gamma = 0$, в которой система (7) имеет ненулевое решение, система (1) имеет ненулевое w -периодическое решение в окрестности нулевого решения³.

Доказательство. Для определенности положим, что минор n -го порядка матрицы $(L_2, D(l^*))$,

отличный от нуля, расположен на первых n столбцах этой матрицы. Следовательно, $\text{colon}(L_2, D(l^*))v = M_1 v_1 + M_2 v_2$, $\det M_1 \neq 0, M_2 - n \times m -$ матрица, $v = (v_1, v_2)$. Выражение $\sum_{i=2}^{k+1} P_i(l^*, v)$ представим равенством $\sum_{i=2}^{k+1} P_i(l^*, v) = Q_1(v_1) + Q_2(v_1, v_2)$, $\lim_{v_1 \rightarrow 0} Q_1(v_1)/|v_1| = 0, \lim_{v_2 \rightarrow 0} Q_2(v_1, v_2) = 0$ равномерно относительно $v_1(|v_1| \leq 1 + \Delta)$.

Система (8) примет вид

$$M_1 v_1 + M_2 v_2 + \text{colon}(0, Q_1(v_1)) + \text{colon}(0, Q_2(v_1, v_2)) + \text{colon}(O^*(\rho, |l|), O^{**}(\rho, |l|)) = 0.$$

Оператор Γ определим равенством

$$\Gamma v_1 = -M_1^{-1}(M_2 v_2 + \text{colon}(0, Q_2(v_1, v_2)) + \text{colon}(O^*(\rho, |l|))).$$

Из того, что $\lim_{v_1 \rightarrow 0} \text{colon}(0, Q_1(v_1))/|v_1| = 0$, следует существование такого числа $\delta_1 \in (0, \delta]$, что при любом $v_1(|v_1| \leq \delta_1)$ $|M_1^{-1} \text{colon}(0, Q_1(v_1))| < \delta_1/4$. Учитывая, что $\lim_{v_2 \rightarrow 0} M_1^{-1} M_2 v_2 = 0$,

$\lim_{v_2 \rightarrow 0} M_1^{-1} \text{colon}(0, Q_2(v_1, v_2)) = 0$ равномерно относительно $v_1(|v_1| \leq \delta_1)$, $\lim_{\rho \rightarrow 0} M_1^{-1} \text{colon}(O^*(\rho, |l|), O^{**}(\rho, |l|)) = 0$ равномерно относительно $l(|l| \leq \Delta)$, число $\delta_2 \in (0, \delta]$ выберем так, чтобы при любых $v_2(|v_2| \leq \delta_2)$,

$\rho \in (0, \delta_2]$ выполнялись неравенства

$$|M_1^{-1} M_2 v_2| < \delta_1/4, |M_1^{-1} \text{colon}(0, Q_2(v_1, v_2))| < \delta_1/4, |M_1^{-1} \text{colon}(O^*(\rho, |l|), O^{**}(\rho, |l|))| < \delta_1/4.$$

Следовательно, при любых фиксированных $v_2(|v_2| \leq \delta_2), \rho \in (0, \delta_2]$ и любом $v_1(|v_1| \leq \delta_1), |\Gamma v_1| < \delta_1$. Из определения оператора Γ следует его непрерывность на множестве $\{v_1: |v_1| \leq \delta_1\}$. Поэтому существует точка $v_1(|v_1| \leq \delta_1)$, удовлетворяющая равенству $\Gamma v_1 = v_1$.

Фиксируем $v_2^*(|v_2^*| \leq \delta_2), \rho^* \in (0, \delta_2]$. Тогда существует точка $v_1^*(|v_1^*| \leq \delta_1)$, такая, что $\Gamma v_1^* = v_1^*$. Решение системы (6) определится равенством $\gamma^* = \rho^* \bar{l}$,

в котором $\bar{l} = l^* + v^*$, $v^* = (v_1^*, v_2^*)$, $\gamma^* = (\alpha^*, \lambda^*, \mu^*)$. Так как $l_\alpha^* \neq 0$, то числа δ_1, δ_2 можно выбрать так, чтобы выполнилось неравенство $\alpha^* \neq 0$. Это значит, что при таком выборе чисел $\delta_1, \delta_2, \gamma^*$ - ненулевое решение системы (6), $x(t, \alpha^*, \lambda^*, \mu^*)$ - ненулевое w -периодическое решение системы (2). Теорема доказана.

¹ Демидович Б.П. Лекции по математической теории устойчивости. М., 1967.

² Терехин М.Т. Ненулевое периодическое решение одной нелинейной системы дифференциальных уравнений Матъе // Вестник Рязанского государственного университета имени С.А. Есенина. 2008. □ 4. С. 115-136.

³ Там же.

Поступила в редакцию 06.03.2014 г.